FÍSICA GERAL | 21048

Data

Ano letivo 2023-24, 6 fev 2024

Critérios de avaliação e cotação

- 1. 20 ± 10% da cotação: rigor científico do raciocínio usado, nomeadamente na identificação dos princípios físicos e na colocação do problema em equação.
- 2. 80 ± 10% da cotação: rigor dos cálculos efetuados, incluindo a expressão correta dos resultados (os valores numéricos com 2-3 algarismos significativos e unidades adequadas) e a interpretação dos mesmos, quando aplicável.
- 3. É necessário justificar adequadamente todos os cálculos efetuados. A inobservância deste pressuposto implicará cotação nula.

Instruções

Prova para realizar **com consulta**. O estudante pode ter consigo quaisquer materiais e usar calculadora.

FORMULÁRIO

$$\Delta G = G_f - G_i \; ; \; \vec{A} = A_x \hat{\mathbf{i}} + A_y \hat{\mathbf{j}} + A_z \hat{\mathbf{k}} \; ; \; |\vec{A}| = A = \sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2} \; ; \; \vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos(4AB) \; ; \; \vec{A} \times \vec{B} = AB \sin(4AB) \, \hat{\mathbf{n}}$$

$$\text{Circulo: } \begin{cases} A = \pi R^2 \\ P = 2\pi R \end{cases} \; ; \; \text{Esfera: } \begin{cases} V = \frac{4}{3}\pi R^3 \\ A = 4\pi R^2 \end{cases} \; ; \; \text{Cilindro: } \begin{cases} V = \pi R^2 h \\ A = 2\pi R^2 + 2\pi R h \end{cases}$$

$$\vec{v}_{med} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \; ; \; \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} \; ; \; s_{med} = \frac{\text{distância}}{\Delta t} \; ; \; s = |\vec{v}| = v \; ; \; \vec{a}_{med} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} \; ; \; \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2}$$

$$\begin{cases} \vec{v} = cte \\ \vec{r} = \vec{r_0} + \vec{v}t \end{cases} \quad \text{ID: } \begin{cases} v = cte \\ v = v_0 + at \end{cases} \; ; \quad \vec{a} = cte \end{cases} \quad \vec{v} = v_0 + at \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0}t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0} + \frac{1}{2}\vec{a}t \end{cases} \quad \vec{a} = \frac{cte}{a}$$

$$\begin{cases} \vec{a} = cte \\ \vec{v} = \vec{v_0} + \vec{v_0} + \frac$$

$$\begin{split} \Sigma \vec{F} &= m \vec{a} \; \; ; \; \; F_g = m g \quad \left(g = 9.8 \frac{\mathrm{m}}{\mathrm{s}^2}\right) \; ; \; \; f_s \leq \mu_s F_N \; \; ; \; \; f_k = \mu_k F_N \; \; ; \; \; F_{cent} = m \frac{v^2}{R} \\ W_F &= \vec{F} \cdot \Delta \vec{r} \; \; ; \; \; E_c = \frac{1}{2} m v^2 \; \; ; \; \; E_p = -\int_{xi}^{xf} F_C(x) dx \; \; ; \; \; F_C = -\frac{dE_p}{dx} \; \; ; \; \; E_{pg} = m g h \; \; ; \; \; F_{elast} = -k x \; \; ; \; \; E_{p.elast} = \frac{1}{2} k x^2 \\ E_m &= E_c + E_p \; \; ; \; \; W_{tot} = \Delta E_c \; \; ; \; \; W_C = -\Delta E_p \; \; ; \; \; W_{NC} = \Delta E_m \; \; ; \; \; \mathcal{P}_{med} = \frac{\Delta E}{\Delta t} \; \; ; \; \; \mathcal{P} = \vec{F} \cdot \vec{v} \\ \vec{p} &= m \vec{v} \; \; ; \; \; \vec{l} = \vec{F}_{ext} \Delta t \; \; ; \; \; \vec{l} = \Delta \vec{p} \end{split}$$

Métodos para integrar numericamente uma ED de 1º grau do tipo

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x)$$

com passo $h = t_{i+1} - t_i$:

Euler (Runge-Kutta de ordem 1):

$$x_{i+1} = x_i + k_1 h \ ; \ k_1 = f(t_i, x_i)$$

Heun ou Previsor-Corretor (Runge-Kutta de ordem 2):

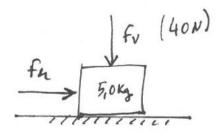
$$x_{i+1} = x_i + \frac{1}{2}(k_1 + k_2)h$$
; $k_1 = f(t_i, x_i)$; $k_2 = f(t_i + h, x_i + k_1h)$

Nota: x_i, x_{i+1} são o mesmo que respetivamente $x(t_i), x(t_{i+1})$.

Justifique devidamente todos os cálculos efetuados

[as questões não têm numeração sequencial - é mesmo assim]

Q1 (4,0 val) Um bloco de massa 5,0 kg repousa sobre uma superfície, com atrito de coeficientes $\mu_s=0.85$; $\mu_k=0.73$. A dada altura o bloco é sujeito a duas forças em simultâneo, uma vertical de cima para baixo e magnitude $F_v=40$ N, e uma horizontal F_h .



Calcule:

- (a) (1,5 val) A força de atrito estático máxima.
- (c) (1,0 val) A aceleração do bloco para $F_h=60~\mathrm{N}.$
- (b) (1,5 val) A aceleração do bloco para $F_h=100~\mathrm{N}.$

Q3 (2,0 val) Uma massa de 5,6 kg é elevada por uma força F de desde o solo até uma altura de 7,8 m. A massa termina a elevação com uma rapidez de 6,2 m/s.

Para o movimento descrito calcule:

- (a) (1,0 val) O trabalho realizado pelas forças conservativas.
- (b) (1,0 val) O trabalho realizado pelas forças não-conservativas.

Q4 (2,0 val) Um aerogerador gira inicialmente a 0,15 rotações por segundo (rot/s) quando deixa de haver vento. Desde esse momento, as pás perdem velocidade angular à taxa de 0,18 rot/s a cada minuto.

Quantas rotações descrevem as pás até pararem? Dica: utilize a rotação como unidade de ângulo.

- **Q7** (4,0 val) Uma caixa de areia, inicialmente em repouso e com 2,00 kg de massa, é puxada por uma força variável dependente da velocidade dada por F(v) = 40.0 8.00v, para $v \le 5.00 \frac{\text{m}}{\text{s}}$. Quando começa a ser puxada, é-lhe depositada mais massa, à taxa de 0,400 kg/s.
- (a) (1,0 val) Mostre que a caixa se move segundo a equação diferencial

$$\frac{dv}{dt} = \frac{40,0 - 8,00v}{2,00 + 0,400t},$$
 (SI)

(a) (3,0 val) Integre a equação diferencial acima com passo de 0,400 s para os primeiros 4,00 segundos. Organize os resultados numa tabela como a abaixo. Não necessita de desenhar barras separadoras.

Resolução pelo método de Euler/Heun: max 2,0/3,0 val.