

## Física Geral 21048

### Instruções para elaboração deste e-Fólio

Documento de texto, .DOC, .PDF ou .PS; fonte 11 ou 12; espaçamento livre; máximo 6 páginas. Pode incluir desenhos, várias cores e pode inclusive juntar elementos aos desenhos do próprio e-Fólio. Para incluir fórmulas pode usar o editor de fórmulas do seu processador de texto ou gerá-las à parte.

**Entregar até às 23:55 h do dia 8 de dezembro, por via da plataforma.**

Critérios de correção: (para cada questão as percentagens oscilarão nos intervalos indicados)

20 ± 10% Rigor científico na identificação dos princípios físicos em jogo.

40 ± 10% Rigor científico da colocação do problema em equação.

40 ± 10% Rigor dos cálculos, expressão e (se aplicável) interpretação corretas dos resultados.

Este e-Fólio tem a cotação máxima de 4 valores.

Nos problemas abaixo, considere  $g = 9,8 \text{ m/s}^2$  e, salvo indicação em contrário, dê as suas respostas em unidades SI.

1. Uma viatura, A, entra na faixa de aceleração de uma autoestrada. Segue a 60 km/h quando inicia a sua aceleração até ao limite legal de 120 km/h, a uma taxa constante de 10 km/h por cada segundo, seguindo a essa rapidez findo o período de aceleração. No instante em que A começa o movimento acima descrito, passa por ela uma outra viatura, B, que segue a rapidez constante de 110 km/h.

Assumindo movimento retilíneo de A e B e escolhendo a origem dos  $xx$  no local onde B passa por A, calcule:

- a. **(0,7 val)** A posição onde se encontram A e B quando termina o período de aceleração de A.
- b. **(0,5 val)** A posição onde A ultrapassa B.

**(a)** Trata-se claramente de um problema de cinemática. Em primeiro lugar devemos identificar os movimentos em jogo. A viatura A tem um período de movimento retilíneo uniformemente variado (MRUV), dos 60 aos 120 km/h, seguido de movimento retilíneo uniforme (MRU). A viatura B segue em MRU o tempo todo. Durante o período de aceleração de A, as expressões para o movimento de A e B são, no referencial sugerido e passando os km/h a m/s ( $60 \text{ km/h} = 16,67 \text{ m/s}$  ;  $110 \text{ km/h} = 30,56 \text{ m/s}$ ),

$$\begin{cases} x_A = x_{0A} + v_{0A}t + \frac{1}{2}a_A t^2 \\ x_B = x_{0B} + v_B t \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_A = \left(16,67 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right)t + \frac{1}{2}a_A t^2 \\ x_B = \left(30,56 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right)t \end{cases}$$

Para continuar precisamos de passar a aceleração de A ao SI ( $\text{m/s}^2$ ). Como a velocidade aumenta 10 km/h a cada segundo, a viatura demora 6,0 s a passar dos 60 km/h aos 120 km/h. Da definição de aceleração vem então

$$a_A = \frac{\Delta v}{\Delta t} \rightarrow a_A = \frac{120 \frac{\text{km}}{\text{h}} - 60 \frac{\text{km}}{\text{h}}}{6,0 \text{ s}} \Leftrightarrow a_A = 10 \frac{\text{km}}{\text{h} \cdot \text{s}} = 10 \frac{1000 \text{ m}}{3600 \text{ s}^2} = 2,778 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

Substituindo  $a_A$  e  $t = 6,0 \text{ s}$  nas expressões para a posição temos, no instante em que A termina a aceleração,

$$\begin{cases} x_A = \left(16,67 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) (6,0 \text{ s}) + \frac{1}{2} \left(2,778 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}\right) (6,0 \text{ s})^2 \\ x_B = \left(30,56 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) (6,0 \text{ s}) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_A = 150 \text{ m} \\ x_B = 183,36 \text{ m} \quad (180 \text{ m}) \end{cases}$$

(b) A partir do momento em A chega aos 120 km/h (33,33 m/s) passamos a ter dois MRUs:

$$\begin{cases} x_A = x_{0A} + v_A t \\ x_B = x_{0B} + v_B t \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_A = 150 \text{ m} + \left(33,33 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) t \\ x_B = 183,36 \text{ m} + \left(30,56 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) t \end{cases}$$

Notar que nestas expressões o contador de tempo passa a zero. Ou seja,  $t = 0$  é agora o instante em que A termina a aceleração (no movimento anterior,  $t = 0$  era o instante de início de aceleração). Como A vai mais depressa que B, a certa altura vai ultrapassar este último. Para encontrar o instante em que isso acontece basta notar que “ultrapassar” significa fisicamente apenas que  $x_A = x_B$ . Isto leva à simples expressão

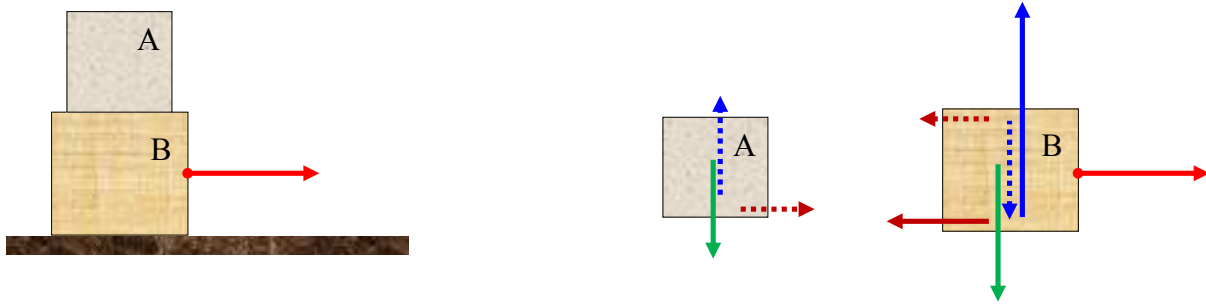
$$x_A = x_B \rightarrow 150 \text{ m} + \left(33,33 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) t = 183,36 \text{ m} + \left(30,56 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) t \Leftrightarrow t = 12,04 \text{ s}$$

Substituindo p.ex. em  $x_A$  vem finalmente

$$x_A = 551,3 \text{ m} \quad (550 \text{ m})$$

Igual resultado se receberia substituindo em  $x_B$ , caso contrário não seria o local de ultrapassagem.

2. Os blocos A (10 kg) e B (8,0 kg) abaixo são puxados por uma força de magnitude desconhecida, movendo-se ambos com aceleração constante de  $1,0 \text{ m/s}^2$ . Há atrito entre A e B e entre B e o solo, este último com coeficiente  $\mu_k = 0,65$ .



Considere os blocos como corpos pontuais. Questões:

- (0,4 val)** Marque, em diagrama de corpo livre (i.e. como na figura ao lado), as forças que atuam nos blocos.
- (0,8 val)** Calcule a magnitude de todas essas forças.

**(a)** Na figura ao lado marcamos as forças: a azul as normais, a verde os pesos, a vermelho a tensão na corda e a vermelho escuro os atritos. Notar que entre A e B o atrito é *estático* (A e B não se movem entre si) e entre B e o solo o atrito é *cinético* (B move-se em relação ao solo). Note-se os pares ação/reação, marcados a tracejado.

**(b)** Dado que o conjunto está a acelerar, aplica-se a 2ª lei de Newton,  $\Sigma \vec{F} = m\vec{a}$ . Notando que A e B têm a mesma aceleração, que podemos chamar  $a$ , temos então, num referencial  $xy$  usual e designando por  $F_T$  a força de tração

$$\Sigma \vec{F} = 0 \rightarrow \begin{cases} \Sigma F_{Ax} = 0: f_s^{AB} = m_A a \\ \Sigma F_{Ay} = 0: F_{NA} - F_{gA} = 0 \\ \Sigma F_{Bx} = 0: -f_s^{AB} - f_k^{B-\text{solo}} + F_T = m_B a \\ \Sigma F_{By} = 0: F_{NB} - F_{NA} - F_{gA} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} f_s^{AB} = m_A a \\ F_{NA} = F_{gA} = m_A g \\ F_T = f_s^{AB} + \mu_k F_{NB} + m_B a \\ F_{NB} = F_{NA} + F_{gA} = (m_A + m_B)g \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} f_s^{AB} = (8,0 \text{ kg}) \left(1,0 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}\right) = 8,0 \text{ N} \\ F_{NA} = F_{gA} = (10 \text{ kg}) \left(9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}\right) = 98 \text{ N} \\ F_T = 8,0 \text{ N} + \underbrace{0,65 \cdot 176,4 \text{ N}}_{=f_k^{B-\text{solo}}=114,7 \text{ N} (110 \text{ N})} + (10 \text{ kg}) \left(1,0 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}\right) = 132,7 \text{ N} (130 \text{ N}) \\ F_{NB} = (8,0 \text{ kg} + 10 \text{ kg}) \left(9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}\right) = 176,4 \text{ N} (180 \text{ N}) \end{cases}$$

Resumindo, a 2 AS temos:

$$F_{gA} = 78 \text{ N}; F_{NA} = 78 \text{ N}; f_s^{AB} = 8,0 \text{ N}; f_k^{B-\text{solo}} = 110 \text{ N}; F_{gB} = 98 \text{ N}; F_{NB} = 180 \text{ N}; F_T = 130 \text{ N}$$

3. Uma bola de boliche (*bowling*), de 7,20 kg e inicialmente em repouso, é largada pelo seu lançador a 1,20 m/s, num movimento que levou 0,680 s a completar. O lançamento é feito a uma altura baixa, desprezável para efeitos práticos. A bola rola pela pista e mais adiante atinge frontalmente um pino de 1,50 kg em repouso, à rapidez de 1,00 m/s. Após a colisão a bola segue na mesma direção e sentido com rapidez 0,660 m/s.



Considerando a bola e pino como corpos pontuais, calcule:

- (0,4 val)** A força média que o lançador exerceu sobre a bola no lançamento.
- (0,4 val)** O trabalho não-conservativo realizado sobre a bola durante o seu rolar pela pista até ao instante de colisão com o pino.
- (0,4 val)** A rapidez do pino imediatamente após a colisão.

**(a)** A força média pode ser encontrada da definição de impulso,  $\vec{I} = \vec{F}_{ext} \Delta t$ , uma vez que a força exercida pelo lançador é uma força externa à bola. Para prosseguir precisamos de saber o impulso, o qual pode por seu turno ser calculado do teorema de impulso-momento. Em magnitude temos, designando por '1' o instante anterior ao arremesso e '2' o instante imediatamente após o lançamento,

$$\vec{I} = \Delta \vec{p} \rightarrow I = m(v_2 - v_1) \Leftrightarrow I = (7,20 \text{ kg}) \left[ \left(1,20 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) - 0 \right] = 8,64 \frac{\text{kg} \cdot \text{m}}{\text{s}}$$

Isto leva a uma força média de

$$F_{ext} = \frac{I}{\Delta t} \Leftrightarrow F_{ext} = \frac{8,64 \frac{\text{kg} \cdot \text{m}}{\text{s}}}{0,680 \text{ s}} = 12,7 \text{ N}$$

**(b)** Do corolário do teorema de trabalho-energia temos que a variação na energia mecânica entre o lançamento e a colisão é igual ao trabalho não-conservativo. Temos pois, designando por '3' o instante imediatamente anterior à colisão,

$$\begin{aligned} W_{NC} = \Delta E_m \Leftrightarrow W_{NC} &= \frac{1}{2} m(v_3^2 - v_2^2) \Leftrightarrow W_{NC} = \frac{1}{2} (7,20 \text{ kg}) \left[ \left(1,00 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right)^2 - \left(1,20 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right)^2 \right] \\ &= -1,584 \text{ J} \quad (-1,58 \text{ J}) \end{aligned}$$

**(c)** Na colisão atuam apenas forças internas ao sistema bola-pino, pelo que o momento linear se conserva. Aplicando a conservação de momento vem, designando por '4' o instante imediatamente após a colisão e por 'B/P' bola/pino,

$$\begin{aligned} \vec{p}_3^{B+P} = \vec{p}_4^{B+P} \rightarrow m_B v_{B3} + m_P v_{P3} &= m_B v_{B4} + m_P v_{P4} \Leftrightarrow (7,20 \text{ kg}) \left(1,00 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) + 0 \\ &= (7,20 \text{ kg}) \left(0,660 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) + (1,5 \text{ kg}) v_{P4} \Leftrightarrow v_{P4} = 1,632 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad \left(1,63 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) \end{aligned}$$

4. (0,4 val) Um motor de automóvel acelera desde o repouso até 6000 rpm (rotações por minuto) em 2,0 s. Quantas rotações descreve o motor neste intervalo de tempo?

Trata-se de um problema de movimento circular uniformemente variado, descrito por

$$\begin{cases} \omega = \omega_0 + \alpha t & (\text{velocidade angular}) \\ \theta = \theta_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2 & (\text{ângulo varrido}) \end{cases}$$

Quer-se saber o ângulo varrido, expresso em rotações. Para isso precisamos da aceleração angular,  $\alpha$ . Esta pode ser calculada da primeira equação:

$$\omega = \omega_0 + \alpha t \rightarrow \alpha = \frac{\omega - \omega_0}{t} \Leftrightarrow \alpha = \frac{6000 \text{ rpm} - 0}{2,0 \text{ s}} = \frac{100 \text{ rps}}{2,0 \text{ s}} = 50 \text{ rps}^2$$

onde “rps<sup>2</sup>” significa rotações por s<sup>2</sup>. Deixámos como unidade de ângulo a rotação completa, por ser esta a unidade em que o resultado final é pedido. Substituindo na equação para o ângulo varrido vem finalmente

$$\theta = \theta_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2 \rightarrow \theta - \theta_0 = 0 + \frac{1}{2} (50 \text{ rps}^2)(2,0 \text{ s})^2 \Leftrightarrow \Delta\theta = 100 \text{ rot}$$