

I. Resolução:

Claramente, $v \oplus w, r \otimes v \in \mathbb{R}^3$ para todos $v, w \in \mathbb{R}^3, r \in \mathbb{R}$ (porque isto é óbvio, não é necessário para uma solução correta).

Resta verificar (A_1) a (A_4) e (M_1) a (M_4) . Sejam $a, b, c, a', b', c', a'', b'', c'', r, s \in \mathbb{R}$.

(A_1) :

$$\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a + a' + 2 \\ b + b' - 1 \\ c + c' + 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a' + a + 2 \\ b' + b - 1 \\ c' + c + 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

(A_2) :

$$\begin{aligned} \left(\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} \right) \oplus \begin{bmatrix} a'' \\ b'' \\ c'' \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} a + a' + 2 \\ b + b' - 1 \\ c + c' + 1 \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a'' \\ b'' \\ c'' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (a + a' + 2) + a'' + 2 \\ (b + b' - 1) + b'' - 1 \\ (c + c' + 1) + c'' + 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} a + (a' + a'' + 2) + 2 \\ b + (b' + b'' - 1) - 1 \\ c + (c' + c'' + 1) + 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a' + a'' + 2 \\ b' + b'' - 1 \\ c' + c'' + 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \oplus \left(\begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a'' \\ b'' \\ c'' \end{bmatrix} \right) \end{aligned}$$

(A_3) :

$$\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a - 2 + 2 \\ b + 1 - 1 \\ c - 1 + 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

e

$$\begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

(por cause de (A_1)). Portanto, $\begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ é o vetor nulo.

(A_4) :

$$\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} -a - 4 \\ -b + 2 \\ -c - 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a - a - 4 + 2 \\ b - b + 2 - 1 \\ c - c - 2 + 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

e

$$\begin{bmatrix} -a-4 \\ -b+2 \\ -c-2 \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

(por cause de (A_1)). Portanto $\begin{bmatrix} -a-4 \\ -b+2 \\ -c-2 \end{bmatrix} = \ominus \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$ (onde usamos \ominus em vez de $-$ para o negativo da operação \oplus).

(M_1) :

$$\begin{aligned} r \otimes \left(\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} \right) &= r \otimes \begin{bmatrix} a+a'+2 \\ b+b'-1 \\ c+c'+1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r \cdot (a+a'+2) + 2 \cdot r - 2 \\ r \cdot (b+b'-1) - r + 1 \\ r \cdot (c+c'+1) + r - 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} (r \cdot a + 2 \cdot r - 2) + (r \cdot a' + 2 \cdot r - 2) + 2 \\ (r \cdot b - r + 1) + (r \cdot b' - r + 1) - 1 \\ (r \cdot c + r - 1) + (r \cdot c' + r - 1) + 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} r \cdot a + 2 \cdot r - 2 \\ r \cdot b - r + 1 \\ r \cdot c + r - 1 \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} r \cdot a' + 2 \cdot r - 2 \\ r \cdot b' - r + 1 \\ r \cdot c' + r - 1 \end{bmatrix} \\ &= \left(r \otimes \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \right) \oplus \left(r \otimes \begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} \right) \end{aligned}$$

(M_2) :

$$\begin{aligned} (r+s) \otimes \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} (r+s) \cdot a + 2 \cdot (r+s) - 2 \\ (r+s) \cdot b - (r+s) + 1 \\ (r+s) \cdot c + (r+s) - 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} (r \cdot a + 2 \cdot r - 2) + (s \cdot a + 2 \cdot s - 2) + 2 \\ (r \cdot b - r + 1) + (s \cdot b - s + 1) - 1 \\ (r \cdot c + r - 1) + (s \cdot c + s - 1) + 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} r \cdot a + 2 \cdot r - 2 \\ r \cdot b - r + 1 \\ r \cdot c + r - 1 \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} s \cdot a + 2 \cdot s - 2 \\ s \cdot b - s + 1 \\ s \cdot c + s - 1 \end{bmatrix} = \left(r \otimes \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \right) \oplus \left(s \otimes \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \right) \end{aligned}$$

(M_3) :

$$\begin{aligned}
r \otimes \left(s \otimes \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \right) &= r \otimes \begin{bmatrix} s \cdot a + 2 \cdot s - 2 \\ s \cdot b - s + 1 \\ s \cdot c + s - 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r \cdot (s \cdot a + 2 \cdot s - 2) + 2 \cdot r - 2 \\ r \cdot (s \cdot b - s + 1) - r + 1 \\ r \cdot (s \cdot c + s - 1) + r - 1 \end{bmatrix} \\
&= \begin{bmatrix} (r \cdot s) \cdot a + 2 \cdot (r \cdot s) - 2 \\ (r \cdot s) \cdot b - (r \cdot s) + 1 \\ (r \cdot s) \cdot c + (r \cdot s) - 1 \end{bmatrix} = (r \cdot s) \otimes \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

(M_4):

$$1 \otimes \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot a + 2 \cdot 1 - 2 \\ 1 \cdot b - 1 + 1 \\ 1 \cdot c + 1 - 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

Portanto, $(\mathbb{R}^3, \oplus, \otimes)$ é um espaço vetorial real.

II. Resolução: A resolução dependerá do valor de r_2 . Apresentamos um exemplo para o caso $r_2 = 1$.

Claramente, $v_1, v_2 \neq 0_V$. Seja $r \in \mathbb{R}$, então $r \otimes v_1 = \begin{bmatrix} 12 \cdot r - 2 \\ 1 - r \\ r - 1 \end{bmatrix} \neq v_2$

para todos os $r \in \mathbb{R}$. Portanto v_1, v_2 são linearmente independentes.

Temos $\langle v_1, v_2 \rangle = \{r \otimes v_1 \oplus s \otimes v_2 : r, s \in \mathbb{R}\}$

$$\begin{aligned}
&= \left\{ \begin{bmatrix} 12 \cdot r - 2 \\ 1 - r \\ r - 1 \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} 3 \cdot s - 2 \\ 1 \\ 2 \cdot s - 1 \end{bmatrix} : r, s \in \mathbb{R} \right\} \\
&= \left\{ \begin{bmatrix} 12 \cdot r + 3 \cdot s - 2 \\ -r + 1 \\ r + 2 \cdot s - 1 \end{bmatrix} : r, s \in \mathbb{R} \right\}
\end{aligned}$$

Agora é fácil encontrar um vetor que não esteja neste conjunto. Uma

escolha simples é definir $v_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ (mas existam muitas outras opções).

Porque $v_3 \notin \langle v_1, v_2 \rangle$, sabemos que v_1, v_2, v_3 são linearmente independentes.

Temos $\langle v_1, v_2, v_3 \rangle = \{r \otimes v_1 \oplus s \otimes v_2 \oplus t \otimes v_3 : r, s, t \in \mathbb{R}\}$

$$\begin{aligned}
&= \left\{ \begin{bmatrix} 12 \cdot r + 3 \cdot s - 2 \\ -r + 1 \\ r + 2 \cdot s - 1 \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} 2 \cdot t - 2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} : r, s, t \in \mathbb{R} \right\} \\
&= \left\{ \begin{bmatrix} 12 \cdot r + 3 \cdot s + 2 \cdot t - 2 \\ -r + 1 \\ r + 2 \cdot s - 1 \end{bmatrix} : r, s, t \in \mathbb{R} \right\}
\end{aligned}$$

No entanto, este conjunto é igual a V , pois podemos obter qualquer vetor $v_1 = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$ escolhendo $r = 1 - b, s = (c + r + 1)/2, t = (a + 2 - 12r - 3s)/2$. Portanto, (v_1, v_2, v_3) é base de V .

É necessário verificar tanto a independência linear de (v_1, v_2, v_3) como $\langle v_1, v_2, v_3 \rangle = \mathbb{R}^3$, porque não podemos assumir que a dimensão de V é 3. Parece contra-intuitivo, mas é possível definir operações \oplus e \otimes que transformam \mathbb{R}^3 num espaço vetorial de dimensão 2 ou 4 (ou outros valores).

III. Resolução:

i) Sejam $\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} \in V$, então

$$\begin{aligned}
&T \left(\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \oplus \begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} \right) = T \left(\begin{bmatrix} a + a' + 2 \\ b + b' - 1 \\ c + c' + 1 \end{bmatrix} \right) \\
&= (2(a + a' + 2) - (b + b' - 1) + 5)x^2 + (3(b + b' - 1) - (c + c' + 1) - 4) \\
&= (2a - b + 5)x^2 + (3b - c - 4) + (2a' - b' + 5)x^2 + (3b' - c' - 4) \\
&= T \left(\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \right) \oplus T \left(\begin{bmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{bmatrix} \right)
\end{aligned}$$

Sejam $\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \in V, r \in \mathbb{R}$, então

$$T \left(r \otimes \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \right) = T \left(\begin{bmatrix} r \cdot a + 2 \cdot r - 2 \\ r \cdot b - r + 1 \\ r \cdot c + r - 1 \end{bmatrix} \right)$$

$$\begin{aligned}
&= (2(ra+2r-2)-(rb-r+1)+5)x^2 + (3(rb-r+1)-(rc+r-1)-4) \\
&= (2ra+4r-4-rb+r-1+5)x^2 + (3rb-3r+3-rc-r+1-4) \\
&= r((2a-b+5)x^2 + (3b-c-4)) \\
&= r \cdot T \left(\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \right)
\end{aligned}$$

ii) A resolução dependerá do valor de r_2 e a resolução específica de II. Usamos o mesmo exemplo de II. (para o caso $r_2 = 1$).

Temos

$$T(v_1) = 25x^2 - 4 = 25(x^2 + 1) + 29(x - 1) - 29x,$$

$$T(v_2) = 6x^2 - 2 = 6(x^2 + 1) + 8(x - 1) - 8x,$$

$$T(v_3) = 4x^2 = 4(x^2 + 1) + 4(x - 1) - 4x.$$

$$\text{Portanto } A = \begin{bmatrix} 25 & 6 & 4 \\ 29 & 8 & 4 \\ -29 & -8 & -4 \end{bmatrix}$$

FIM