

U.C. 21111

Sistemas Operativos

22 de junho de 2018

INSTRUÇÕES

- Leia estas instruções na totalidade antes de iniciar a resolução do teste.
- O enunciado do teste é constituído por 2 grupos de questões, tem 3 páginas e termina com a palavra FIM.
- Se o seu exemplar não estiver completo ou nele se verificar qualquer outra deficiência, por favor dirija-se ao professor vigilante.
- O teste deve ser resolvido na sua totalidade em folhas de respostas.
- Nas respostas, tenha a preocupação de utilizar uma letra legível.
- Todas as respostas devem ser escritas unicamente com caneta azul ou preta.
- O teste é SEM CONSULTA. Todos os elementos necessários à resolução são fornecidos no enunciado.
- Não é permitido utilizar máquina de calcular.
- As cotações são indicadas por grupo e nas próprias questões.
- Nas questões de escrita de programas, a sua correção terá em conta critérios de proficiência e compreensibilidade do código (legibilidade, indentação, estrutura, comentários e explicação geral).
- O não cumprimento das instruções implica a anulação das respetivas questões.
- O tempo de realização do teste é de 150 minutos.

Grupo I [12 valores]

- 1.1. [1.2] Indique e descreva resumidamente quais são as duas funções principais de um SO.
- 1.2. [1.2] Em que consiste uma função de sistema ? Explique sucintamente como é implementada a chamada a uma função de sistema.
- 1.3. [1.2] Explique o significado de um processo estar no estado "em execução" (running), "bloqueado" (blocked) e "executável" (ready).
- 1.4. [1.2] Explique o conceito de tarefa (thread). Qual a sua relação com o conceito de processo ?
- 1.5. [1.2] Explique o conceito de espera activa (pooling).
- 1.6. [1.2] Explique os conceitos de recursos preemptíveis e não preemptíveis. Dê um exemplo de cada.
- 1.7. [1.2] Explique sucintamente em que consiste a técnica de "swapping". Que problemas levanta a nível de gestão de memória?
- 1.8. [1.2] No âmbito da memória virtual, a que corresponde o conceito de moldura de página (page frame) ou página física?
- 1.9. [1.2] Escolher a dimensão do bloco que serve como unidade de alocação de memória num disco, significa um compromisso entre dois objectivos a otimizar: rapidez de acesso e desperdício de memória. Explique porquê.
- 1.10. [1.2] De um ponto de vista genérico, quais são as principais responsabilidades do SO relativamente a dispositivos de entrada/saída (I/O) ?

Grupo II [8 valores]

- 2.1. [3] Escreva um programa em linguagem C que crie um subprocesso e que com recurso a uma função `exec()` execute o comando "sort -f data.txt". A localização exata do comando sort não é conhecida mas sabe-se que está numa das diretorias `/bin` ou `/usr/bin` que constam na variável de ambiente `PATH`. O processo pai deve esperar que o processo filho termine.
- 2.2. [5] Escreva um programa multitarefa em linguagem C segundo a norma POSIX que determine o valor máximo dos elementos de um vector `int x[]` de dimensão `int nx`. O vector e a sua dimensão constituem variáveis globais ao programa e admite-se que foram devidamente inicializados.

A tarefa principal deve criar duas sub-tarefas em que cada uma em paralelo (ou em pseudo-paralelismo) analisa metade do vector `x[]`. A tarefa principal deve esperar que ambas as tarefas terminem e depois deve imprimir o resultado final e terminar.

Nota: planeie cuidadosamente como é dividido o trabalho entre as sub-tarefas e como é efectuada a sincronização e a comunicação da informação necessária à resolução do problema entre as três tarefas.

Formulário

```
#include <stdlib.h>
int system(char *string);

#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
pid_t fork(void);
pid_t getpid(void);
pid_t getppid(void);

#include <unistd.h>
unsigned int sleep(unsigned int seconds);
extern char **environ;
int execl(char *path, char *arg, ...);
int execlp(char *file, char *arg, ...);
int execl_e(char *path, char *arg, ..., char *envp[]);
int execv(char *path, char *argv[]);
int execvp(char *file, char *argv[]);
int execve(char *path, char *argv [], char *envp[]);

#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
pid_t wait(int *status);

#include <pthread.h>
int pthread_create(pthread_t *thread, pthread_attr_t *attr,
    void *(*start_routine)(void*), void *arg);
int pthread_attr_init(pthread_attr_t *attr);
int pthread_attr_setdetachstate(pthread_attr_t *attr, int detachstate);
#define PTHREAD_CREATE_DETACHED
#define PTHREAD_CREATE_JOINABLE
int pthread_join(pthread_t thread, void **value_ptr);
int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *mutex,
    pthread_mutexattr_t * attr);
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);
```

FIM