



FÍSICA GERAL | 21048

ORIENTAÇÕES DE RESPOSTA

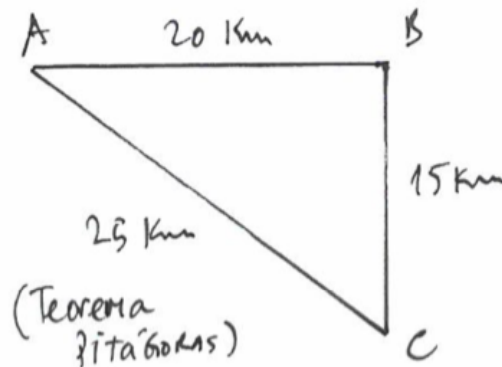
EXAME DE 1ª ÉPOCA

Ano letivo: 2019-20

Versão: 23-set-19

PARTE I

1. O desenho abaixo descreve o movimento. Pelo teorema de Pitágoras a distância CA em linha reta é de 25 km.



A distância total percorrida é de $20 \text{ km} + 15 \text{ km} + 25 \text{ km} = 60 \text{ km}$ e o tempo total despendido é de:

$$AB: t = d/v = 20 \text{ km}/60 \text{ km/h} = 1/3 \text{ h}$$

$$\text{Pausa em B: } 1/2 \text{ h}$$

$$BC: t = d/v = 15 \text{ km}/60 \text{ km/h} = 1/4 \text{ h}$$

$$\text{Pausa em C: } 1/2 \text{ h}$$

$$CA: t = d/v = 25 \text{ km}/60 \text{ km/h} = 5/12 \text{ h}$$

$$\text{Total: } \Delta t = 2,0 \text{ h}$$

$$\text{A rapidez média é então de } s_m = \frac{\text{dist}}{\Delta t} \Leftrightarrow s_m = \frac{60 \text{ km}}{2,0 \text{ h}} = 30 \frac{\text{km}}{\text{h}}.$$

2. Como a velocidade média é, por definição, $\vec{v}_m = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$ e neste caso o trajeto é fechado, $\Delta \vec{r} = 0$ e $v_m = \frac{0}{2,0 \text{ h}} = 0,0 \frac{\text{m}}{\text{s}}$.

3. A velocidade angular final é (rot/s)

$$\omega_f = \omega_0 + \alpha t \Leftrightarrow \omega_f = 0,20 + 0,04 \cdot 5,0 = 0,40 \frac{\text{rot}}{\text{s}}$$

Passando ao SI temos $0,40 \frac{\text{rot}}{\text{s}} = 0,40 \frac{2\pi \text{ rad}}{\text{s}} = 2,513 \text{ rad/s}$ e temos

$$v = \omega R \Leftrightarrow v = 2,513 \cdot 15 = 37,70 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad \left(38 \frac{\text{m}}{\text{s}} \right)$$

4. Aplicando a conservação de momento linear temos, segundo a direção de movimento e notando que neste caso $v_{A_f} = v_{B_f}$ (enunciado)

$$\begin{aligned} p_i = p_f &\Leftrightarrow m_A v_{A_i} + m_B v_{B_i} = m_A v_{A_f} + m_B v_{B_f} \Leftrightarrow 2,0 \cdot 1,2 + 0 = 2,0 v_f + 1,2 v_f \\ &\Leftrightarrow v_f = \frac{2,4}{3,6} = 0,6667 \frac{\text{m}}{\text{s}} \end{aligned}$$

A perda de energia cinética na colisão corresponde à energia que é transformada em energia interna das esferas (*vulgus* aquecimento). Esta é de

$$\begin{aligned} E_{ci} - E_{cf} &= \left(\frac{1}{2} m_A v_{A_i}^2 + \frac{1}{2} m_B v_{B_i}^2 \right) - \left(\frac{1}{2} m_A v_{A_f}^2 + \frac{1}{2} m_B v_{B_f}^2 \right) \Leftrightarrow E_{ci} - E_{cf} \\ &= \frac{1}{2} 2,0 \cdot 1,2^2 + 0 - \frac{1}{2} (2,0 + 1,6) \cdot 0,6667^2 = 0,64 \text{ J} \end{aligned}$$

5. A energia cinética final é de $E_c = \frac{1}{2} 24 \cdot 1,8^2 = 38,88 \text{ J}$ (39 J). Como a força de tração transferiu 80 J e o caixote ganhou apenas 39 J, concluímos que o trabalho do atrito terá sido de

$$\Delta E_m = W_{NC} = W_F + W_{f_k} \Leftrightarrow 39 = 80 + W_{f_k} \Leftrightarrow W_{f_k} = -41 \text{ J}$$

6. A aceleração dos 0 aos 144 km/h (40 m/s) é de $a = \frac{(40-0)\frac{\text{m}}{\text{s}}}{12 \text{ s}} = 3,333 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$. O automóvel percorreu durante essa fase (MRUV)

$$\Delta x = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 \Leftrightarrow \Delta x = 0 + \frac{1}{2} 3,333 \cdot 12^2 = 240 \text{ m}$$

Os restantes 760 m são percorridos em MRU de rapidez 40 m/s, para um intervalo de tempo de $\Delta t = \frac{760 \text{ m}}{40 \text{ m/s}} = 19 \text{ s}$. O automóvel cobre então os primeiros 1000 m em $12 \text{ s} + 19 \text{ s} = 31 \text{ s}$.

7. A mola é distendida por duas forças: a força F e o peso da massa m , que é de $F_g = mg = 0,850 \cdot 9,8 = 8,33 \text{ N}$. No total temos $16 + 8,33 = 24,33 \text{ N}$ de força a puxar a mola, para um alongamento de, pela lei de Hooke,

$$F = kx \Leftrightarrow x = \frac{24,33 \text{ N}}{28 \text{ N/m}} = 0,8690 \text{ m} \quad (87 \text{ cm})$$

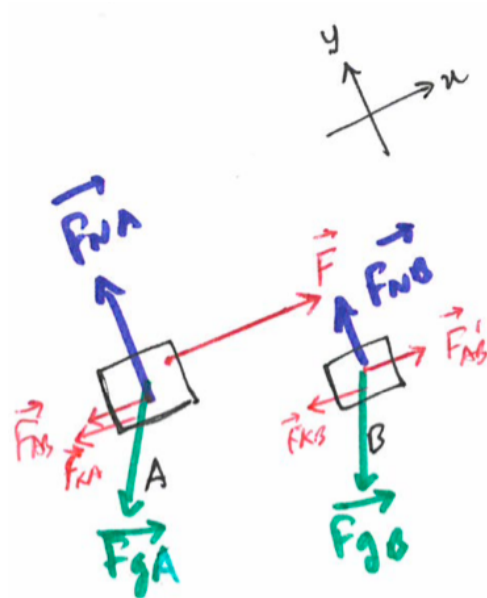
8. Se o movimento é no sentido positivo dos xx , as forças de atrito e arrasto, que se opõem ao movimento, devem ter sentido $-x$. Pela 2ª lei de Newton temos então, segundo x ,

$$\sum \vec{F} = m\vec{a} \Leftrightarrow -f_k - f_{\text{arrasto}} = ma \Leftrightarrow -\mu_k mg - bv^2 = m \frac{dv}{dt}$$

PARTE II

Q1

(a) No desenho abaixo temos um par ação-reação, nomeadamente a força de contacto. Ou seja, F_{AB} e F_{AB}' formam um par A/R. (O peso de A saiu meio torto... devia estar na vertical. Não liguem ☺)



(b) Decompondo no referencial da figura temos, no SI,

$$\Sigma \vec{F} = m\vec{a} \rightarrow \begin{cases} A, x: & -F_{gAx} - f_{kA} - F_{AB} + F = m_A a \\ B, x: & -F_{gBx} - f_{kB} + F_{AB} = m_B a \\ A, y: & -F_{gAy} + F_{NA} = 0 \\ B, y: & -F_{gBy} + F_{NB} = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -m_A g \sin 15 - \mu_k F_{NA} - F_{AB} + F = 5,0 \cdot 2,4 \\ -m_B g \sin 15 - \mu_k F_{NB} + F_{AB} = 3,0 \cdot 2,4 \\ F_{NA} = m_A g \cos 15 \\ F_{NB} = m_B g \cos 15 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -5,0 \cdot 9,8 \cdot 0,2588 - (0,15 \cdot 5,0 \cdot 9,8 \cdot 0,9659) - F_{AB} + F = 12 \\ -3,0 \cdot 9,8 \cdot 0,2588 - (0,15 \cdot 3,0 \cdot 9,8 \cdot 0,9659) + F_{AB} = 7,2 \\ \dots \\ \dots \end{cases}$$

Somando as duas equações da última linha as forças de contacto anulam e vem, após cálculos, $F = 50,9 \text{ N}$ (51 N).

(c) Se F deixar de atuar os caixotes irão começar por perder rapidez até pararem. Depois temos de ver se o atrito estático é suficiente para os manter parados ou se eles vão deslizar plano abaixo. Dado que o coeficiente de atrito estático é igual para os dois corpos, basta fazer as contas para um deles. P.ex. para o corpo A temos

$$f_{sA}^{\max} = \mu_k F_{NA} \Leftrightarrow f_{sA}^{\max} = m_A g \cos 15 \Leftrightarrow f_{sA}^{\max} = 0,15 \cdot 5,0 \cdot 9,8 \cdot 0,9659 = 7,10 \text{ N}.$$

A 1ª lei de Newton segundo x requer, para haver repouso,

$$-F_{gAx} + f_{sA} = 0 \Leftrightarrow f_{sA} = 5,0 \cdot 9,8 \cdot 0,2588 = 12,68 \text{ N}$$

Recordemos que a força de atrito estático neste caso aponta para cima (dado que o deslizar seria um movimento para baixo). A intensidade desta força necessária para manter o corpo A em repouso (13 N) é *maior* do que a máxima (7,1 N), pelo que o corpo, após parar, irá começar a descair plano abaixo.

Repare-se que não se incluiu F_{AB} nos cálculos porque essa força, a existir, apontaria no sentido de *facilitar* o deslize plano abaixo. Na verdade, finda a força F e sendo $\mu_{sA} = \mu_{sB}$, a força de contacto F_{AB} cessa também. Ela só existiria se $\mu_{sA} > \mu_{sB}$ com os corpos a subir ou se $\mu_{sA} < \mu_{sB}$ com os corpos a descer. O estudante curioso é encorajado a pesquisar porquê ☺

Q2

(a) Não havendo atrito, a energia mecânica entre A e B é conservada e temos, para $h_A = 0$,

$$E_{mA} = E_{mB} \Leftrightarrow E_{cA} + E_{pgA} = E_{cB} + E_{pgB} \Leftrightarrow \frac{1}{2}mv_A^2 = \frac{1}{2}mv_B^2 + mgh_1 \Leftrightarrow v_A$$

$$= \sqrt{v_B^2 + 2gh_1^2} \Leftrightarrow v_A = 6,286 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad \left(6,3 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right)$$

(b) A massa da mola pode ser obtida aplicando a conservação de energia mecânica, desta vez entre a compressão máxima da mola e o ponto A:

$$E_m^{\text{compress.max}} = E_{mA} \Leftrightarrow \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}mv_A^2 \Leftrightarrow m = \frac{kx^2}{v_A^2} \Leftrightarrow m = \frac{260 \cdot 0,20^2}{6,286^2}$$

$$= 0,263 \text{ kg} \quad (260 \text{ g})$$

Se tivesse usado $v_A = 5,0 \frac{\text{m}}{\text{s}}$ teria obtido $m = 420 \text{ g}$.

(c) A altura de B é de $1,2 \text{ m} + 3,8 \text{ m} = 5,0 \text{ m}$ e ao saltar de B, a massa tem velocidade $\vec{v}_B = 4,0 \frac{\text{m}}{\text{s}}\hat{i} + 0,0 \frac{\text{m}}{\text{s}}\hat{j}$. O tempo para chegar ao solo é então de

$$\Delta y = v_{0y}t + \frac{1}{2}gt^2 \Leftrightarrow 5,0 = 0 + \frac{1}{2}9,8 \cdot t^2 \Leftrightarrow t = \sqrt{\frac{10}{9,8}} = 1,01 \text{ s} \quad (1,0 \text{ s})$$

(d) Na queda, a velocidade segundo x mantém-se constante nos $4,0 \text{ m/s}$. A velocidade segundo y na chegada ao solo é de (+ y para cima)

$$v_{yC} = v_{0y} - 9,8t \Leftrightarrow v_{yC} = -9,8 \cdot 1,01 = 9,90 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Juntando tudo temos rapidez em C de

$$v_c = \sqrt{v_{xC}^2 + v_{yC}^2} \Leftrightarrow v_c = \sqrt{4,0^2 + 9,90^2} = 10,68 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad \left(11 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right)$$

Q3

(a) Em cada instante do movimento aplica-se a 2ª lei de Newton.
Para um instante t teremos então, segundo a direção do movimento

$$\sum F = ma \Leftrightarrow F = m(t) \frac{dv}{dt} \Leftrightarrow \frac{dv}{dt} = \frac{F}{m(t)} \Leftrightarrow \frac{dv}{dt} = \frac{1,50}{0,500 + 0,120t}$$

QED.

(b) Pelo método de Heun temos

t (s)	v (m/s)	k₁	k₂
0	0	3	2,41935484
1	2,70967742	2,41935484	2,02702703
2	4,93286835	2,02702703	1,74418605
3	6,81847489	1,74418605	1,53061224
4	8,45587403	N/A	N/A

CRÉDITOS

Nuno Sousa, UAb 2019



Este trabalho está licenciado com uma Licença Creative Commons - Atribuição-NãoComercial-CompartilhaIgual 4.0 Internacional.